Пис	пиппипа.	Vиитель: Δ	бдыкаримова Самагуль Талкайратоына,	Класс:	Дата:		
Дисциплина: Робототехника.			енис Владимирович, Серікбол Сейіл,	Miacc.	дата.		
1 000	ororeximika.		Куаныш Жумабаевич				
		71thenasimi	Урок				
Тема	а занятия:	Знакомство	о с оборудованием курса: набор LEGO® М	NDSTOR	MS® EV3		
1 01/1	u 3u11/111/1.	Education.	у с оборудованием курса. насор высос ил	I (DDI OIL	1415 0 12 4 5		
Обп	цие цели:	Знакомство с содержимым комплекта LEGO®: электронные компоненты,					
	7 7	шестеренки, колеса, оси, конструкционные элементы, научиться находить					
		нужные детали.					
Зада	чи урока:	Образовательная: Познакомить учащихся с содержимым комплекта LEGO®:					
		электронные компоненты, шестеренки, колеса, оси, конструкционные элементы.					
		Развивающая: Способствовать развитию умения держать в поле зрения сразу					
		несколько предметов для действий.					
		Воспитательная: Способствовать воспитанию высокой сознательности.					
Ожи	ідаемый	Учащиеся б	будут знать:				
резу	льтат:		я деталей конструктора, назначение ра				
		способы крепления деталей друг к другу, правила работы с конструктором,					
			зопасности при работе с оборудованием.				
		*	будут уметь:				
			находить нужную деталь конструк		реплять детали		
			ктора между собой, выделять путь рег	шения в	зависимости от		
I/			енной задачи.				
KJIR	очевые идеи:	Развитие критического мышления на уроках робототехники.					
		Формирование исследовательских навыков: распознать, сравнивать,					
Мех	кпредметная	анализировать, делать выводы.  Интеграция урока робототехника с уроком физика и информатика.					
СВЯЗ	-	интеграция	т урока росототелника с уроком физика и и	пформати	iku.		
CD/IS	<u>.                                    </u>		План занятия:				
				Деятел	Ъ		
3.0	Этапы урока,		_	ность	і Формативно		
№	время	Цель	Деятельность учителя	ученик	e e		
				В	оценивание		
1.	Организацион	Создание	Приветствие учащихся:	Привет	С		
	ный момент.	коллабора	Здравствуйте, будущие конструкторы и	твуют			
	Приветствие.	тивной	программисты. Раз вы заинтересовались		І.		
	(1 мин).	среды.	данным курсом, значит, всем вам не				
			терпится поскорее начать действовать.				
2	П	D	0	2	- 37		
2.	Проверка	Развить	Организовать выставку нарисованных				
	выполнения Д/3.	кругозор учащихся.	учащимися роботов из будущего и выслушать их защиту. Составленными				
	Д/3. Информацион	учащихся.	кроссвордами учащиеся обмениваются и		к. взаимооцени ва -ния за		
	ная		выполнят разгадывание дома. Отвечает		каждое		
	пятиминутка.		на вопросы учащихся с афиши.		задание		
	(7 мин).				могут		
	(, =====,				выставить		
					максимальн		
					о по 5 баллов		
					– итого 10		
					баллов.		
	1	<u> </u>		1			

3.	Стадия вызова. Целеполагани е. (3 мин).	Определи ть тему и цель урока.	Демонстрирует видеоролик «Сборка робота». Задает вопросы: О чем сегодня на уроке у нас пойдет речь? Что бы вы хотели сегодня на уроке узнать? (Пишут на стикерах). На уроке мы познакомимся с конструктором Lego Mindstorms: основными его деталями и узнаем их названия. Раздает листы самоконтроля.	Учащиес я самостоя тельно определя ют тему и цель урока.	Устная похвала учителя.
4.	Стадия осмысления. Изучении новой темы. (20 мин).	Объяснит ь тему урока, используя презентац ию и набор LEGO® MINDST ORMS® EV3 Education.	Проводит лекцию с использованием презентации. Платформа EV3 задумана как уникальный инструмент для поиска творческих альтернативных решений, способствует развитию навыков работы в команде, совместной реализации идей и проектной деятельности. EV3 — идеальный инструмент для обучения таким предметам, как информатика, физика, технология, проектирование и математика с помощью работы с датчиками, моторами, программным обеспечением и самим микрокомпьютером EV3. Кубик EV3 служит центром управления и энергетической станцией для вашего робота.  • 4 порта ввода: 1, 2, 3, 4 (для подключения датчиков к кубику EV3) • 4 порта выхода: A, B, C, D (для подключения датчиков к кубику EV3) • 1 мини USB PC порт (для подключения кубика EV3 к компьютеру) • USB хост-порт (для подключения Wi-Fi-адаптера и "организации последовательного опроса") • микро-SD Card порт (для увеличения объема доступной память кубика EV3) • встроенный динамик.	Слушаю т, записыва ют в тетрадях основны е моменты .	

Датчик цвета - распознает семь различных цветов и определяет яркость света

Датчик касания - позволяет роботу реагировать на касания, распознает три ситуации: прикосновение, щелчок и освобождение.

Удаленный инфракрасный маяк - дистанционно управляет роботом, а также может быть использован в качестве отслеживающего устройства для роботов

Большой мотор (x2) - позволяет запрограммировать точные и мощные действия робота.

Средний мотор - сохраняет точность, однако полученные в результате компактность и скорость реакции сказываются на мощности.

- 14 декоративных наклеек
- 1 печатная инструкция по сборке для TRACK3R

Cостав набора LEGO MINDSTORMS EV3 Education:

- 1. Набор гусениц;
- 2. Балки различной длины и формы;
- 3. Соединительные провода;
- 4. Элементы для декора;
- 5. Различные соединительные элементы;
- 6. Шестерни различного размера;
- 7. Набор колёс различного размера;
- 8. Набор валов различной длины;
- 9. USB кабель для подключения к компьютеру;
- 10. СD-диск с програмным обеспечением;
- 11. Кривошипы;
- 12. Перезаряжаемая Li-Ion аккумуляторная батарея
- 13. Микроконтроллер EV3.
- 14. 2 х больших мотора;
- 15. Средний мотор;
- 16. Ультразвуковой датчик;
- 17. Гироскопический датчик;
- 18. Датчик касания;
- 19. Датчик цвета;
- 20. Зарядное устройство.

Детали образуют 4 большие группы:

- 1. Электронные компоненты:
  - Модуль EV3.
  - Датчики.

		1	• Manager		
			• Моторы.		
			• Соединительные кабели.		
			2. Шестеренки, колеса и оси.		
			3. Соединительные элементы.		
	D	<b>.</b>	4. Конструкционные элементы: балки.	D	TC
6.	Реализация	Формиро	Выдает задание:	Выполня	Критерии
	полученных	вание	1) Разложите все детали и создайте такой	ЮТ	оценивания:
	знаний.	исследова	же порядок	задание.	5 баллов за
	(10 мин).	тельских	как показано		правильное
		навыков:	на рисунке.		расположен
		распознат			ие,
		ь,			2 – 3 ошибки
		сравниват			<ul><li>4 балла,</li></ul>
		ь,	2) 0		4-5 ошибок
		анализиро	2) Отгадать сканворд на тему: «Детали		<ul><li>3 балла,</li></ul>
		вать,	конструктора LEGO Mindstorms EV3».		6-7 ошибок
		делать	"		– 2 балла, 8-
		выводы.	Fernance proper to the state of		9 ошибок – 1
			17 17 17 17 17 17 17 17 17 17 17 17 17 1		балл.
			2013 4 4 4 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		n .
			STATE OF THE STATE		За каждый
			D		правильный
			В сканворде 13 слов по горизонтали,		ответ 1 балл.
			значения которых определяются картинками с пояснениями. Слова		
			1		
			начинаются со стороны номера слова, т.е. все с левой стороны (пояснения могут		
			быть справа). Кодовое слово получается		
			по вертикали, номер 14.		
6.	Оценивание.	Провести	Суммативно оцениваю по результатам	Подсчит	Суммативна
0.	(1 мин).	оцениван	самооценки учащихся.	ывают	я оценка по
	(1 мин).	'	самооценки учащихся.	ИТОГОВУ	
		ие работы		ю оценку	формуле: И.О.=
		учащихся.		и заносят	ИП + K + C
				В	3
				оценочн	9 баллов –
				ый лист.	оценка 5,
				Учащиес	7 - 8 баллов
				Я	оценка – 4,
				восприн	5 – 6 баллов
				имают	оценка – 3
				анализ	менее 5
				ИХ	баллов –
				работы и	нужно
				оценку.	поработать.
				onomy.	Выставление
					отметок в
					дневники и в
					классный
					журнал.

7.	Домашнее задание. (1 мин).	Развивать память учащихся.	Выучить состав набора LEGO MINDSTORMS EV3 Education.	Учащиес я записыва ют домашне е задание в
				дневник
8.	Рефлексия на стикерах. (2 мин).	Получить обратную связь.	Раздает рисунки: чемодан, мясорубка, корзина для мусора и просит выбрать рисунки по своему настрою. Чемодан — уходя с урока много взял с собой знаний, мясорубка — смогу переработать все знания, полученные на уроке, корзина для мусора — все, что услышал на уроке выкину в корзину для мусора.	и.  Учащиес я отвечаю т на вопросы, анализир уя процесс своей работы. Учащиес я отмечаю т на стикерах галочкой те вопросы, на которые они получил и ответы на уроке, вывешив ают на
				афишу.
Pecy	Ресурсы: Презентация к уроку, раздаточный материал, видеоролик «Сборка робота			ик «Сборка робота».